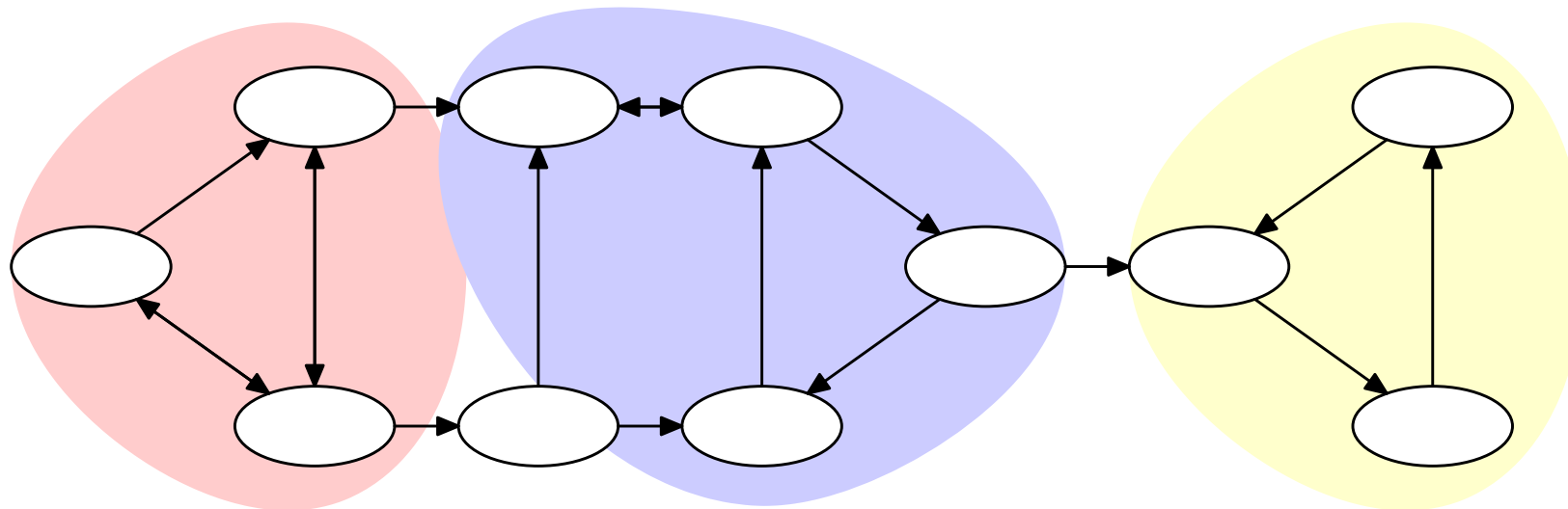


s - t Connectivity

Gegeben: Knoten s und t in gerichtetem Graph

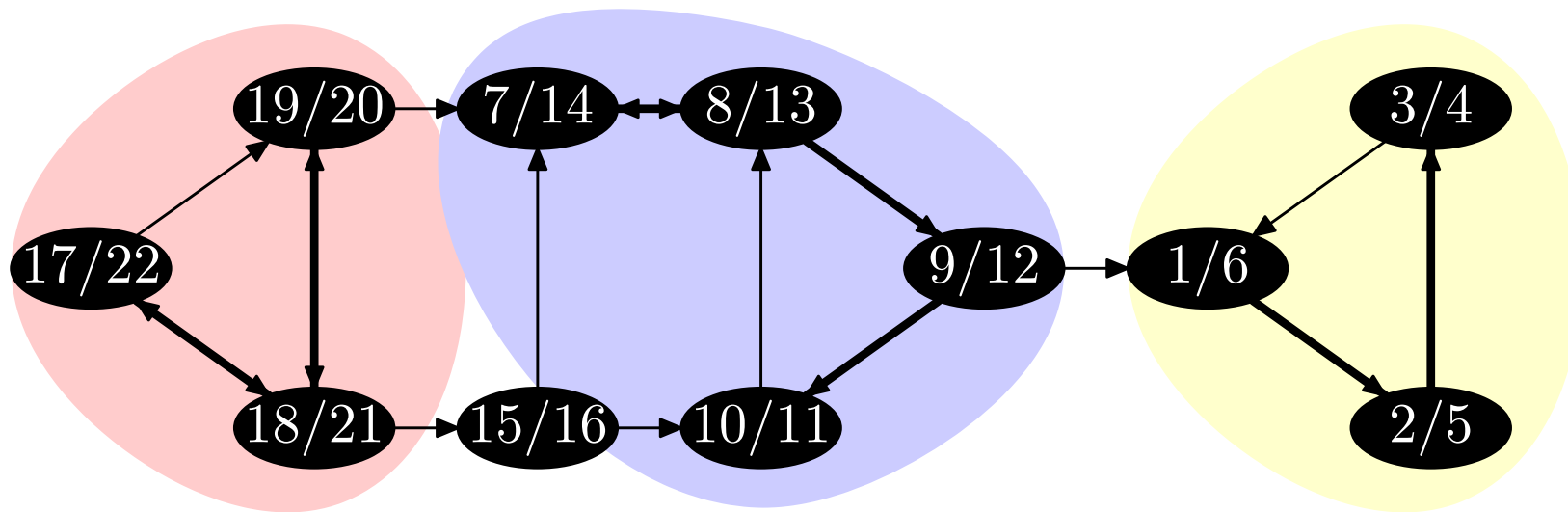
Frage: Ist t von s erreichbar (durch einen gerichteten Pfad)?



s - t Connectivity

Führe eine DFS aus, starte bei s .

Pfad von s nach $t \iff f(t) < f(s)$.

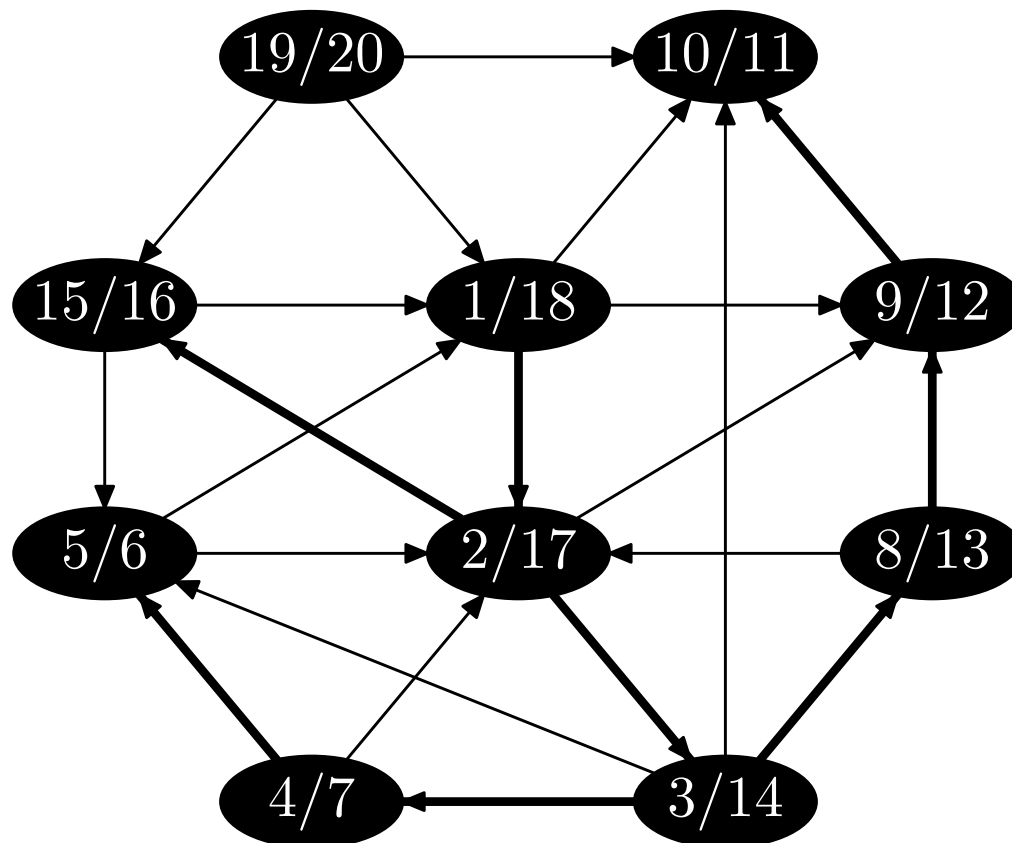


Beweis: Wenn s schwarz wird, sind alle von s erreichbaren Knoten schwarz.

s - t Connectivity

Theorem

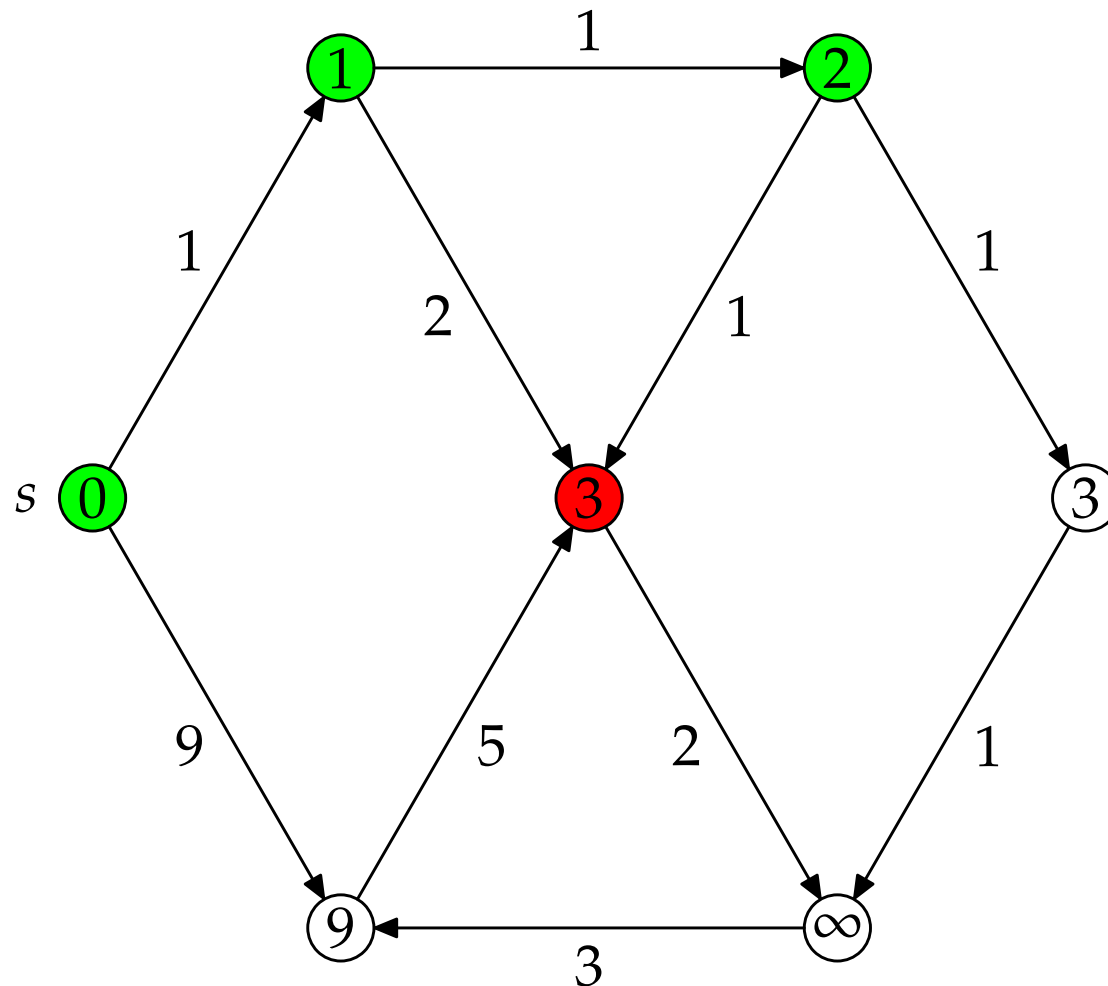
Gegeben sei ein gerichteter Graph $G = (V, E)$ und $s \in V$.
Wir können in linearer Zeit alle von s erreichbaren Knoten finden.



Single Source Shortest Paths

Gegeben ein gerichteter Graph $G = (V, E)$ mit nicht-negativen Kantengewichten $length : E \rightarrow \mathbf{Q}$ und ein Knoten $s \in V$, finde die kürzesten Wege von s zu allen Knoten.

- Wir lösen das Problem mit dynamischer Programmierung.
- Menge F von Knoten, deren Abstand bekannt ist.
- Anfangs ist $F = \{s\}$.
- F wird in jeder Iteration größer.
- Invariante: Kein Knoten $v \notin F$ hat kleineren Abstand zu s als jeder Knoten in F .



- Grüne Knoten: F
- Roter Knoten aktiv, **relaxiert** seine Nachbarn
- Weiße Knoten enthalten Abstand zu s über grüne Knoten.

Korrektheit

Lemma

- *Jeder grüne Knoten enthält den Abstand von s .*
- *Jeder weiße Knoten enthält Abstand von s über grüne Knoten.*

Beweis.

Sei v einer weißer Knoten, dessen Beschriftung minimal ist. Betrachte einen kürzesten Pfad von s nach v und den ersten weißen Knoten u auf diesem Pfad.

Es gilt $u = v$, da der Abstand von s zu u mindestens so groß ist wie der Abstand von s zu v .

Wenn ein Knoten grün wird, garantiert die Relaxation, daß die zweite Bedingung weiter gilt. □

Der Algorithmus von Dijkstra

Algorithmus

procedure *Dijkstra*(s) :

$Q := V - \{s\};$

for $v \in Q$ **do** $d[v] := \infty$ **od**;

$d[s] := 0;$

while $Q \neq \emptyset$ **do**

choose $v \in Q$ *with minimal* $d[v];$

$Q := Q - \{v\};$

forall u *adjacent to* v **do**

$d[u] := \min\{d[u], d[v] + \text{length}(v, u)\}$

od

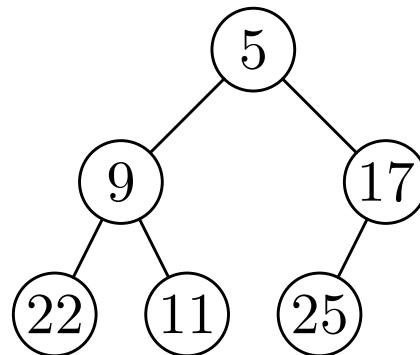
od

Wie implementieren wir Q ?

Priority Queues (Prioritätswarteschlangen)

Operationen einer **Prioritätswarteschlange** Q :

- 1 Einfügen von x mit Gewicht w (insert)
- 2 Finden und Entfernen eines Elements mit minimalem Gewicht (extract-min)
- 3 Das Gewicht eines Elements x auf w verringern (decrease-weight)



Heap: alle Operationen in $O(\log n)$ Schritten
(n ist die aktuelle Anzahl von Elementen im Heap)

Algorithmus von Dijkstra – Laufzeit

Theorem

Der Algorithmus von Dijkstra berechnet die Abstände von s zu allen anderen Knoten in $O((|V| + |E|) \log |V|)$ Schritten.

Beweis.

Es werden $|V|$ Einfügeoperationen, $|V|$ extract-mins und $|E|$ decrease-keys ausgeführt.

Verwenden wir einen Heap für die Prioritätswarteschlange, ergibt sich die verlangte Laufzeit. □

Ein **Fibonacci-Heap** benötigt für ein Einfügen und extract-min $O(\log n)$ und für decrease-key nur $O(1)$ amortisierte Zeit.

Dijkstra: $O(|V| \log |V| + |E|)$

Java

```
public void dijkstra(Node s, Map<Node, Node> pred) {  
    SimpleIterator<Node> it;  
    for(it = nodeiterator(); it.more(); it.step()) it.key().weight = 1e10;  
    s.weight = 0.0;  
    Heap<Node> H = new Heap<Node>();  
    for(it = nodeiterator(); it.more(); it.step()) H.insert(it.key());  
    while(!H.isempty()) {  
        Node v = H.extract_min();  
        Iterator<Node, Edge> inc;  
        for(inc = neighbors.find(v).iterator(); inc.more(); inc.step())  
            if(inc.key().weight > v.weight + inc.data().weight) {  
                pred.insert(inc.key(), v);  
                inc.key().weight = v.weight + inc.data().weight;  
                H.decrease_key(inc.key());  
            }  
    }  
}
```

Spezialfall DAG

Können wir kürzeste Pfade in DAGs schneller finden?

Theorem

Kürzeste Pfade von einem Knoten s in einem DAG können in linearer Zeit gefunden werden.

Beweis.

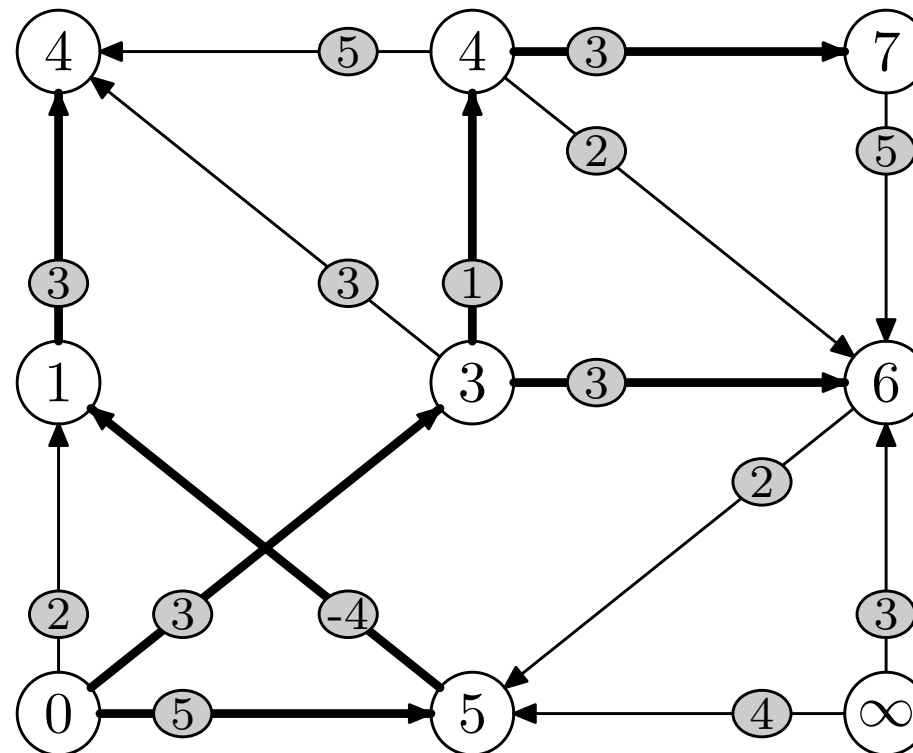
Relaxiere Knoten in topologischer Reihenfolge.

Laufzeit: $O(|V| + |E|)$.

Korrektheit: Jeder Knoten, der relaxiert, kennt zu diesem Zeitpunkt seinen echten Abstand. □

Frage: Sind negative Gewichte hier erlaubt?

Kürzeste Wege mit negativen Kantengewichten



Dijkstra funktioniert nicht mit negativen Kantengewichten.

Der Algorithmus von Bellman und Ford

Idee:

- Relaxiere alle Kanten
- Wiederhole dies, bis keine Änderung

Warum korrekt?

Induktion über die Länge eines kürzesten Pfads.
(Also genügen n Wiederholungen)

Was passiert bei Kreisen mit negativem Gewicht?

→ Keine Terminierung.

Der Algorithmus von Bellman und Ford

Algorithmus

```
function Bellman – Ford(s) boolean :  
for  $v \in V$  do  $d[v] := \infty$  od;  
 $d[s] := 0$ ;  
for  $i = 1$  to  $|V| - 1$  do  
  forall  $(u, v) \in E$  do  
     $d[u] := \min\{d[u], d[v] + \text{length}(v, u)\}$   
  od  
od;  
forall  $(u, v) \in E$  do  
  if  $d[u] > d[v] + \text{length}(v, u)$  then return false fi  
od;  
return true
```

Der Algorithmus von Bellman und Ford

Theorem

Gegeben sei ein gerichteter Graph $G = (V, E)$ mit Kantengewichten $E \rightarrow \mathbf{R}$ und ein Knoten $s \in V$.

Wir können in $O(|V| \cdot |E|)$ feststellen, ob ein Kreis mit negativem Gewicht existiert, und falls nicht, die kürzesten Wege von s zu allen Knoten berechnen.

Beweis.

Wir haben die Korrektheit bereits nachgewiesen.

Zur Laufzeit: Jeder Knoten wird $|V|$ mal relaxiert, also wird auch jede Kante $|V|$ mal relaxiert (in konstanter Zeit). □